# 基于改进 MRT-LBM 的近壁空泡溃灭模拟 及诱发壁面损伤的作用力机制<sup>\*</sup>

柴廉洁 周国龙 武伟 张家忠†

(西安交通大学能源与动力工程学院,西安 710049)

(2024年8月9日收到; 2025年2月26日收到修改稿)

使用改进的多松弛时间格子玻尔兹曼方法 (MRT-LBM)对近壁空泡溃灭演化过程开展了数值模拟,并 对空泡溃灭诱发壁面损伤的作用力机制进行研究.首先,对改进外力格式的多松弛伪势模型开展 Laplace 定 律验证和热力学一致性验证;然后,结合改进外力格式的多松弛伪势模型对近壁空泡溃灭演化进行数值模拟, 获得了近壁空泡溃灭过程的流场细节,着重研究了溃灭过程中空泡的动力学行为.研究发现,近壁空泡溃灭 过程中释放的微射流主要来源于第1次溃灭,而冲击波的产生来源于第1次溃灭和第2次溃灭,且第2次溃 灭产生的冲击波强度显著高于第1次溃灭产生的冲击波;进一步,对近壁空泡溃灭过程中壁面处压力与速度 的分布特性进行分析,研究空泡溃灭作用于壁面的载荷机制.研究发现,壁面受到冲击波和微射流的共同作 用,冲击波作用范围大,造成面损伤,而微射流作用在局部区域,造成点状破坏.研究结果揭示近壁空泡溃灭 演化过程以及空泡溃灭诱发壁面损伤的作用力机制,为进一步利用空化效应及减少空蚀带来的破坏提供理 论支撑.

关键词:多松弛时间格子玻尔兹曼方法,伪势模型,近壁空泡溃灭,空蚀
 PACS: 47.55.dp, 47.61.Jd, 64.70.fh, 47.55.D DOI: 10.7498/aps.74.20241114
 CSTR: 32037.14.aps.74.20241114

空化是指液体介质中局部压力下降时, 空泡形成、发展和溃灭的过程, 空泡在低压区形成, 随周围流体进入高压区, 在压差的作用下收缩直至溃灭, 这一过程中往往伴随着一系列空化效应, 包括闪光、放热, 释放高强度的冲击波和微射流, 使得在极短时间内局部压力和温度升高<sup>[1,2]</sup>. 而空化泡在壁面附近溃灭的过程由于受到固体边界的影响存在着更加复杂的动力学行为, 如: 空泡与壁面的距离影响着溃灭过程中空泡的坍缩次数. Kling 和 Hammitt<sup>[3]</sup> 计算出靠近壁面的空泡溃灭时释放的

射流速度最高达 180 m/s, 而在壁面产生的冲击压 力最高至 170 MPa. 针对空泡溃灭如何释放如此 多的能量这一问题, 学术界主要有微射流理论和冲 击波理论两种观点, 目前空泡溃灭释放能量的过程 具体是微射流占主导作用, 还是冲击波占主导作 用, 学术界尚无定论.

在对空化模拟的研究中, Plesset 和 Chapman<sup>[4]</sup> 使用宏观层面的有限差分法 (FDM) 模拟了球形气 泡在平壁附近坍缩溃灭继而产生微射流的过程; Li 等<sup>[5]</sup> 采用有限体积法 (FVM) 和流体体积法 (VOF) 研究了锥形刚性边界附近空泡的溃灭过程; Aganin 等<sup>[6]</sup> 应用边界元法 (BEM) 对空化过程展开模拟研 究.这些研究均为基于求解偏微分方程的宏观数值

<sup>1</sup> 引 言

<sup>\*</sup> 国家科技重大专项 (批准号: 77960800000200007) 资助的课题.

<sup>†</sup> 通信作者. E-mail: jzzhang@mail.xjtu.edu.cn

<sup>© 2025</sup> 中国物理学会 Chinese Physical Society

模拟方法,其对于分析多相态多组分问题较为复 杂, 而格子 Boltzmann 方法是一种用统计概率粒 子分布函数的碰撞和迁移来描述流体系统的介观 数值方法,其具有物理过程清晰、并行性好、边界 条件易处理等诸多优点<sup>17</sup>,在研究空化这类复杂问 题上具有显著优势[8,9]. 通过引入粒子间相互作用 力,LBM体系中的伪势模型<sup>[10,11]</sup>(Shan-Chen模 型)能够实现自动追踪相界面运动,被广泛应用于 多相流动的研究. 2005年, Sukop 等<sup>[12]</sup>用单组分 多相伪势模型模拟了无限大流场中的均匀和非均 匀空化现象,但未能完整模拟出空泡溃灭的过程; Shan 等[13,14] 进行了一系列基于 LBM 模拟单空泡 空化过程的研究,验证了使用 LBM 描述空化的可 行性,并逐步提高了空化 LBM 模型的密度比; He 等[15] 提出了一种大密度比和可调黏度比的多组分多相 伪势模型,并模拟了气泡的溶解过程.对于空泡溃 灭的数值模拟而言,模拟过程中界面变形程度大, 能否保持溃灭过程中的数值稳定性是关键难点. Li 等<sup>[16,17]</sup> 对伪势模型的外力格式进行了改进, 提 出了一种热力学一致性可调的外力格式来提升两 相流动模拟过程中的数值稳定性. Peng 等<sup>[18]</sup>使用 改进的伪势模型对双空泡溃灭及空泡之间的相互 作用进行了研究; Liu 等<sup>[19]</sup>和 Yang 等<sup>[20,21]</sup>使 用耦合温度分布函数的伪势模型对空泡溃灭流动 及传热过程进行了分析.

在已有的利用 LBM 模拟近壁空泡溃灭过程 研究中,大部分主要关注空泡本身的行为特征,而 对诱发壁面损伤的作用力机制研究较少.因此,本 文针对近壁空泡溃灭问题,采用改进外力格式并补 充 C-S 状态方程的多松弛时间格子玻尔兹曼方法 (MRT-LBM)模型进行建模,通过多种验证方法证 明该模型的可靠性与准确性,并对近壁空泡溃灭过 程进行数值模拟;然后,进一步分析溃灭过程中空 泡的动力学行为和诱发壁面损伤的作用力机制,为 进一步利用空化效应及减少空蚀带来的破坏提供 了理论支撑.

# 2 MRT-LBM 模型的改进

格子 Boltzmann 方法是通过描述具有离散速 度流体粒子分布函数的变化过程来反映流体粒子 的运动过程,最早出现的 MRT-LBM 分布函数演 化方程为<sup>[22,23]</sup>

$$f_i(\boldsymbol{x} + \boldsymbol{e}_i \Delta t, t + \Delta t) = f_i(\boldsymbol{x}, t) - \boldsymbol{\Lambda}_{ij}(f_i(\boldsymbol{x}, t) - f_i^{\text{eq}}(\boldsymbol{x}, t)),$$
(1)

式中,  $\Lambda_{ij}$  为碰撞矩阵. 该方程描述的分布函数在 分布函数空间 $V = R^b$  演化, 分布函数空间也可称 为速度空间. 同时, 定义数量为分布函数空间维度 b 的矩:

$$m_k = f \cdot \phi_k, \ k = 1, \ 2, \cdots, \ b, \tag{2}$$

式中,  $\phi_k$ 为基向量, 是粒子速度  $c_i$ 的函数, 满足线 性无关条件. 根据基向量  $\phi_k$ , 可得分布函数空间 V和矩空间 M的关系式:

$$m = \boldsymbol{M} \cdot \boldsymbol{f}, \ \boldsymbol{f} = \boldsymbol{M}^{-1} \cdot \boldsymbol{m}. \tag{3}$$

矩空间 M 与基向量  $\phi_k$  的关系为: M 的第 k 个行向 量为  $\phi_k$  的转置矩阵, 因此 M 为正交变换矩阵, 矩 空间 M 与基向量  $\phi_k$  的选择是决定 MRT-LBM 模 型计算稳定性和准确性的关键.

在伪势 MRT-LBM 模型中将外力项独立出来 后,分布函数的演化方程可以表示为

$$f_i(\boldsymbol{x} + \boldsymbol{e}_i \Delta t, t + \Delta t)$$
  
=  $f_i(\boldsymbol{x}, t) - \bar{\boldsymbol{A}}_{ij}(f_j(\boldsymbol{x}, t) - f_j^{\text{eq}}(\boldsymbol{x}, t))$   
+  $\Delta t \left( S_i - 0.5 \bar{\boldsymbol{A}}_{ij} S_j \right),$  (4)

式中, S为分布函数空间的外力项, 表示为 $S = (S_0, S_1, \dots, S_8)^{\mathrm{T}}$ ;  $\bar{A}_{ij}$ 满足 $\bar{A}_{ij} = M^{-1}A_{ij}M$ .

对于本文使用的 D2Q9 模型, 平衡态分布函数 表达式为

$$f_i^{\text{eq}}(\boldsymbol{x},t) = \rho \omega_i \left[ 1 + \frac{\boldsymbol{e}_i \cdot \boldsymbol{u}}{c_{\text{s}}^2} + \frac{\left(\boldsymbol{e}_i \cdot \boldsymbol{u}\right)^2}{2c_{\text{s}}^4} - \frac{\boldsymbol{u} \cdot \boldsymbol{u}}{2c_{\text{s}}^2} \right], \quad (5)$$

式中,  $\rho$ 为宏观密度; u为宏观速度;  $c_s$ 为格子声速, 满足  $c_s = c/\sqrt{3}$ ; 粒子迁移速度  $c = \Delta x/\Delta t$ ,  $\Delta x$ 和  $\Delta t$ 分别为网格步长和时间步长, 取  $\Delta x = \Delta t = 1$ , 因此 c = 1. 离散速度 e和权系数  $\omega_i$  为<sup>[24]</sup>

$$\boldsymbol{e} = c \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & -1 & 0 & 1 & -1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 & 1 & 1 & -1 & -1 \end{bmatrix},$$
$$\omega_i = \begin{cases} 4/9, \ c_i^2 = 0, \\ 1/9, \ c_i^2 = c^2, \\ 1/36, \ c_i^2 = 2c^2. \end{cases}$$
(6)

碰撞矩阵 $\Lambda$ 为对角矩阵,在 D2Q9 模型中, $\Lambda$ 表示为

$$\boldsymbol{\Lambda} = \operatorname{diag}(\tau_{\rho}^{-1}, \tau_{e}^{-1}, \tau_{\zeta}^{-1}, \tau_{j}^{-1}, \tau_{q}^{-1}, \tau_{j}^{-1}, \tau_{q}^{-1}, \tau_{\upsilon}^{-1}, \tau_{\upsilon}^{-1}),$$
(7)

本研究中, A 取值为

 $\Lambda = diag(1, 1.1, 1.1, 1, 1.1, 1, 1.1, 1.25, 1.25).$  (8) 矩空间 M表示为

平衡分布函数 f<sup>eq</sup> 对应转换矩阵 m<sup>eq</sup> 的关系也 符合与 (3) 式相同的关系, 如 (10) 式所描述, m<sup>eq</sup> 可由 (11) 式定义:

$$\boldsymbol{m}^{\text{eq}} = \boldsymbol{M} \cdot f^{\text{eq}}, \ f^{\text{eq}} = \boldsymbol{M}^{-1} \cdot \boldsymbol{m}^{\text{eq}},$$
 (10)

$$\boldsymbol{m}^{\text{eq}} = \rho \begin{pmatrix} 1 \\ -2 + 3|\boldsymbol{u}|^2 \\ 1 - 3|\boldsymbol{u}|^2 \\ u_x \\ -u_y \\ u_y \\ -u_y \\ u_x^2 - u_y^2 \\ u_x u_y \end{pmatrix}.$$
(11)

在引入正交变换矩阵后, (4) 式右侧的碰撞过 程可改写为

$$m^* = m - \boldsymbol{\Lambda}(m - \boldsymbol{m}^{\text{eq}}) + \Delta t \left( \boldsymbol{I} - \frac{\boldsymbol{\Lambda}}{2} \right) \bar{\boldsymbol{S}}, \quad (12)$$

式中, I为单位向量;  $\bar{S}$ 代表矩空间中的外力项,  $\bar{S} = MS$ .

(4) 式迁移过程可表示为

$$f_i(\boldsymbol{x} + \boldsymbol{e}_i \Delta t, t + \Delta t) = f_i^*(\boldsymbol{x}, t), \qquad (13)$$

式中,  $f^* = M^{-1}m^*$ .

(11) 式中的宏观密度和宏观速度的计算式为

$$\rho = \sum_{i=0}^{8} f_i(\boldsymbol{x}, t), \qquad (14)$$

$$\rho \boldsymbol{u} = \sum_{i=0}^{8} f_i \boldsymbol{e}_i + \frac{\Delta t}{2} \boldsymbol{F}, \qquad (15)$$

式中, F 为系统所受合外力,  $F=(F_x, F_y)$ , 对于伪势 模型, F 是流体粒子间相互作用力, 计算式如下<sup>[25,26]</sup>:

$$\boldsymbol{F} = -G\psi(\boldsymbol{x})\sum_{i=1}^{n}\omega\left(|\boldsymbol{e}_{i}|^{2}\right)\psi(\boldsymbol{x}+\boldsymbol{e}_{i})\boldsymbol{e}_{i}.$$
 (16)

将(16)式进行泰勒展开,得

$$\boldsymbol{F} = -Gc^2 \left[ \psi \nabla \psi + \frac{1}{6} c^2 \psi \nabla (\nabla^2 \psi) + \cdots \right], \quad (17)$$

式中, G 为流体粒子间相互作用强度;  $\psi$  为相互作用势, 即伪势, 基于非理想状态方程的伪势取值如下<sup>[27]</sup>:

$$\psi = \sqrt{\frac{2(p_{\text{EOS}} - \rho c^2)}{Gc^2}},\tag{18}$$

式中,设置*G* = -1保证根号内为正值,其取值不 再影响粒子间相互作用强度.

本文在模型状态方程的选择方面,补充了 C-S 状态方程:

$$p_{\rm EOS} = \frac{\rho RT \left[ 1 + b\rho/4 + (b\rho/4)^2 - (b\rho/4)^3 \right]}{\left(1 - b\rho/4\right)^3} - a\rho^2,$$
(19)

式中, R为气体常数, T为温度. 参数 a, b满足 a = 0.4963( $RT_c$ )<sup>2</sup>/ $p_c$ , b = 0.1873 $RT_c$ / $p_c$ . T<sub>c</sub>为临界温度, p<sub>c</sub>为临界压力. 本文对参数 a, b和 R 取常用值 a = 0.5, b = 4, R = 1, 因此联立 (19) 式可求出临 界密度  $\rho_c \approx 0.13045$ ,  $p_c \approx 0.0022$ , T<sub>c</sub>  $\approx 0.047$ .

外力通过 *s*项纳入演化方程的计算,改进外力 格式的 *s*表达式为

$$\bar{\boldsymbol{S}} = \begin{bmatrix} 0 \\ 6(u_x F_x + u_y F_y) + \frac{12\sigma |\boldsymbol{F}|^2}{\psi^2 \Delta t(\tau_1 - 0.5)} \\ -6(u_x F_x + u_y F_y) - \frac{12\sigma |\boldsymbol{F}|^2}{\psi^2 \Delta t(\tau_2 - 0.5)} \\ F_x \\ -F_x \\ F_y \\ -F_y \\ 2(u_x F_x - u_y F_y) \\ u_x F_y + u_y F_x \end{bmatrix}, \quad (20)$$

式中, $\sigma$ 为热力学稳定性参量,本文取值 $\sigma = 0.11$ . 原始伪势模型由于热力学不一致性使得模拟过程 数值稳定性较差, 求解气液密度比十分有限, 而本 文采用改进外力格式的 MRT-LBM 来调节模型的 热力学一致性, 从而提升流动模拟过程中的数值稳 定性, 增大气液两相流动的密度比. 本文数值模拟 中的单位均为格子单位, 即长度单位为 lu (lattice unit), 时间单位为 ts (time step), 质量单位为 mu (mass unit), 运动黏度单位为 lu<sup>2</sup>/ts, 密度单位为 mu/lu<sup>3</sup>, 压力单位为 mu/(lu·ts<sup>2</sup>).

3 改进模型的验证

### 3.1 Laplace 定律验证

Laplace 定律是描述流体表面张力和曲面两侧 压力关系的定律,具体指存在于液体中的气泡由于 表面张力的作用,气液两相在达到稳定状态时,气 泡内外的压力 *p*<sub>in</sub> 和 *p*<sub>out</sub> 满足 *p*<sub>in</sub> > *p*<sub>out</sub>,而且压差 Δ*p* 与表面张力的关系式为<sup>[28]</sup>

$$\Delta p = p_{\rm in} - p_{\rm out} = 2\sigma/R, \qquad (21)$$

式中, $\sigma$ 为表面张力,R为气泡半径.

初始平均密度的不同取值对两相的分布形态 以及空泡内外的压力值具有显著影响.为验证 Laplace 定律,多次改变此参数,不考虑重力等外 力作用,在 201 lu×201 lu 的流动区域内对无限域 内静态空泡的演化进行数值计算.密度场初始化为

$$\rho(x,y) = \frac{\rho_{\rm l} + \rho_{\rm g}}{2} + \frac{\rho_{\rm l} - \rho_{\rm g}}{2} \times \tanh\left[\frac{2\left(\sqrt{(x-x_0)^2 + (y-y_0)^2} - r_0\right)}{W}\right], \quad (22)$$

式中,  $\rho_1$ 为液相密度,  $\rho_g$ 为气相密度,  $(x_0, y_0)$ 为初 始时刻圆心坐标,  $r_0$ 为初始半径, W为相界面宽 度. 无量纲温度  $T/T_c$ 分别取 0.6 和 0.7, 初始时刻 的气、液相密度  $\rho_g$  和  $\rho_1$ 均设为根据 C-S 状态方程 计算出的无量纲温度  $T/T_c$ 对应的共存密度理论值; 初始时刻圆心坐标  $(x_0, y_0)$ 为 (101, 101); 初始半径  $r_0$ 分别取  $r_0 = 20, 25, 30, 35, 40;$  相界面宽度 W =5; 流域的 4 个边界为周期边界. 当气液两相稳定 时, 取流体密度  $\rho = (\rho_1 + \rho_g)/2$ 的位置作为两相界 面, 记录泡内外压力差  $\Delta p$  与半径倒数 1/R并作图, 得图 1.

图 1 两条直线分别是  $T/T_c = 0.6 \text{ 和 } T/T_c = 0.7$ 对应组离散点的线性拟合,其斜率分别为 0.0235 和 0.0154, 拟合直线的斜率值即表面张力大小. 随着无量纲温度的升高, 表面张力逐渐减小, 空泡内外压强差与空泡半径的倒数呈线性关系, 模拟结果符合 Laplace 定律, 验证了改进模型的正确性.



Fig. 1. Verification of Laplace's law.

#### 3.2 热力学一致性验证

伪势模型的热力学一致性是指力学稳定性条件满足 Maxwell 等面积法则, 且状态方程与热力 学中的状态方程保持一致, 保证伪势模型的热力学 一致性, 有利于提升气液两相流模拟过程的稳 定性.

为了验证本文所使用的模型是否满足热力学 一致性需求,本节对模型进行热力学一致性验证. 首先调整无量纲温度  $T/T_c$ 的取值,求解气液两相 的共存密度,将数值解与满足热力学一致性需求的 共存密度解析解进行对比.不考虑重力等外力作 用,计算域为 201 lu×201 lu,初始时刻在流场域中 心设置一个静态圆形空泡,密度场仍按照 (22)式 初始化,圆心坐标 ( $x_0, y_0$ )为 (101, 101);无量纲温 度  $T/T_c$ 从 0.6—0.9 等间隔取 7 组,初始时刻的气、 液相密度  $\rho_g$  和  $\rho_1$ 设为对应温度  $T/T_c$ 下的共存密度 解析值;设初始半径  $r_0 = 30$ ;相界面宽度 W = 5;流域 4 个边界均用周期边界以模拟无限大流场. 在气液两相稳定后,记录各个无量纲温度对应的气 相和液相的密度值并作图,如图 2 所示.

从图 2 可以看出,随着无量纲温度  $T/T_c$ 的降低,气液两相的密度比  $\rho_l/\rho_g$  逐渐增大.无量纲温度  $T/T_c$ 较高时,数值解与解析解的气相密度与液相 密度值均基本一致;而当无量纲温度  $T/T_c$ 降低时,气相一侧的数值解与解析解的偏差增大,液相一侧 仍保持良好的重合度.根据模拟结果,当 $T/T_c$  =

0.6时,可实现的气液两相密度比 $\rho_l/\rho_g$ 达到 140 以上. 总之,可认为通过数值计算得到的数值密度曲 线在 $T/T_c \ge 0.6$ 时与理论分析解具有良好的契合 度,即本文所使用的改进 MRT-LBM 模型可以在 满足热力学一致性需求的同时,实现较大的密度比 和计算的稳定性.



图 2 共存密度数值解与解析解

Fig. 2. Numerical and analytical solutions for coexistence density.

#### 3.3 Rayleigh-Plesset 方程验证

验证 Rayleigh-Plesset 方程是研究空泡动力学 的重要步骤. 该方程描述了球形空泡在液体环境中 的动态行为, 二维修正 Rayleigh-Plesset (R-P) 方 程如下<sup>[29]</sup>:

$$\ln(R_{\text{bound}}/R)(\dot{R}^2 + R\ddot{R}) - \frac{1 - (R/R_{\text{bound}})^2}{2}\dot{R}^2$$
$$= \frac{1}{\rho_{\text{liquid}}} \left( P_{\text{vapor}} - P_{\text{bound}} - \frac{2v}{R}\dot{R} - \frac{\sigma}{R} \right), \qquad (23)$$

式中, *R*为空泡半径, *R*bound 为计算域尺寸, *P*vapor 是空泡内压力, *P*bound 为边界压力, σ为表面张力. 设置计算域为 201 lu×201 lu, 初始时刻在流场域 中心设置一个静态圆形空泡, 密度场仍按照 (22) 式



图 3 模拟结果与 R-P 方程对比

Fig. 3. Simulation results and R-P equation results.

初始化, 圆心坐标 (x<sub>0</sub>, y<sub>0</sub>) 为 (101, 101), 空泡初始 半径 r<sub>0</sub> = 20, 4 个边界均采用压力边界. 得出 R-P 方程预测结果与改进 MRT-LBM 的模拟结果如 图 3 所示, 其中 R-P 方程采用龙格-库塔法进行求解.

根据对比结果可以看出, Rayleigh-Plesset 方 程的解析解和改进 MRT-LBM 数值解的空泡半径 演化规律基本保持一致.结果表明,改进 MRT-LBM 模型能够合理地预测空泡的溃灭演化过程.

## 4 近壁空泡溃灭的数值建模

计算模型如图 4 所示. 计算域设置为 401 lu× 401 lu. 数值计算区域左右边界采用周期边界格式, 底部采用 Zou/He 格式的压力边界, 顶部采用标准 反弹格式模拟壁面.



图 4 近壁空泡溃灭模型 Fig. 4. Near-wall bubble collapse model.

 $r_0$ 为空泡初始半径, *b* 为空泡圆心到顶部壁面 的距离, 定义  $\lambda = b/R_0$ 表示空泡到壁面的无量纲 距离. 初始密度根据 (22) 式设置, 初始时刻圆心坐 标  $(x_0, y_0)$  为 (201, 401 – *b*), 相界 面宽度 W = 5,  $P_v 与 P_{\infty}$ 分别表示空泡内压力和环境压力, 压差  $\Delta P = P_{\infty} - P_v$ .

# 5 结果与讨论

#### 5.1 与实验对比结果

取无量纲温度 $T/T_c = 0.7$ ,无量纲距离参数  $\lambda = 1.6$ ,将计算得到的近壁空泡溃灭过程中空泡 外形的演化过程同实验结果进行对比,验证所使用 空泡溃灭模型的有效性.图 5(a)为通过模拟计算 得到的空泡溃灭过程中不同时刻对应的密度场分 布图.由于实验中壁面条件设在底部,与本次模拟 计算的设置相反,为了更清楚地对比实验结果<sup>[30]</sup>



图 5 近壁空泡溃灭外形的演化数值模拟结果与实验结果对比 (a) 数值模拟结果,  $\lambda = 1.6$ ,  $r_0 = 80$ ; (b) 实验结果,  $\lambda = 1.6$ ,  $r_0 = 1.45 \times 10^{-3}$  m

Fig. 5. Comparison of numerical simulation results and experimental results on the evolution of near-wall bubble collapse shape: (a) Numerical simulation results,  $\lambda = 1.6$ ,  $r_0 = 80$ ; (b) experimental results,  $\lambda = 1.6$ ,  $r_0 = 1.45 \times 10^{-3}$  m.

和模拟结果,将LBM模拟计算结果旋转180°后再与实验结果(图 5(b))进行比较.

观察演化图像可知, 溃灭过程中, 圆形空泡在 远离壁面的位置先发生向内凹陷, 之后随着时间发 展, 空泡凹陷形态基本一致, 但变形程度越来越大, 直至在靠近壁面的底部中心溃灭. 通过对比模拟结 果和实验结果, 本文所用改进伪势 MRT-LBM 模 拟的近壁空泡溃灭过程中空泡外形的演化过程同 实验结果基本一致, 验证了模型的有效性.

考虑到本研究物理量均采用格子单位,因此涉 及到实际物理单位与格子单位的转换关系,为了实 现格子单位与实际物理单位之间的转换,需要确定 出对应物理量的参考量,参考量定义为实际物理单 位与格子单位的比值.以空泡半径为特征长度,则 长度的参考量确定为 $L_r = r'/r = 1.8125 \times 10^{-5}$  m, 运动黏度的参考量为 $v_r = v'/v = 1 \times 10^{-5}$  m<sup>2</sup>/s. 压力参考量 $p_r = p'_c/p_c = 1 \times 10^{10}$  Pa,通过参考长 度 $L_r$ 和参考运动黏度 $v_r$ 可计算出速度参考量  $u_r = v_r/L_r = 0.5517$  m/s.

#### 5.2 密度场分布

图 6 为基于改进 MRT-LBM 模拟得到在空泡 初始半径  $R_0 = 80$ ,初始压差  $\Delta p = 0.0116$ ,无量纲 温度  $T/T_c = 0.6$ ,无量纲距离  $\lambda = 1.6$ 下近壁空泡 溃灭密度场的演化过程,为了对主要变化区域做详 细分析,此处只显示了空泡附近的部分流场区域,横 坐标范围为 50—350 lu, 纵坐标范围为 100—400 lu.

初始时刻,设置在流场内的空泡呈圆形,由于 空泡内外压差大于表面张力的作用,空泡受压差作 用开始向内收缩.收缩过程中由于壁面的影响,空 泡左右两侧的收缩速度大于上下两侧收缩速度,且 靠近壁面的一端空泡曲率更大,空泡呈顶部略尖的 鸡蛋形.经过 200 ts 后,空泡进一步收缩,形态上 接近椭圆形.之后,空泡底部由于旁边液体区域的 补充形成高密度区,即高压区,空泡受高压区压迫 收缩的过程中底部轮廓逐渐变平;紧接着,空泡底 部在压差作用下开始向内凹陷.随着时间步增大, 气相区域逐渐减小,空泡在持续高压差的作用下底 部向内凹陷程度越来越大,空泡呈倒U形.

在第931 ts 时, 凹陷程度达到最大, 空泡底部 的泡壁与顶部的泡壁在压差作用下接触, 空泡上下 流体开始掺混、形成第1次溃灭. 原本的圆形空泡 经过第1次溃灭后变为环形空泡, 在二维流场中体 现为对称的两个尖端指向溃灭位置的弯曲水滴型 区域, 并在第1次溃灭的位置处形成一个不明显的 高密度区. 此时, 环形泡的顶部为高密度区, 底部 为低密度区, 顶部压力高于底部, 与第1次溃灭的 初始阶段相反, 环形泡在收缩的过程中顶部收缩速 率更快, 轮廓逐渐变平.

在第 1150 ts 时,环形空泡界面缩小至细扁状态,并继续收缩直至第 2 次溃灭.最终空泡完全溃灭,流场完成了气相到液相的相变,整个空泡的溃



图 6 近壁空泡溃灭密度场演化过程 (a) t = 1 ts; (b) t = 300 ts; (c) t = 500 ts; (d) t = 600 ts; (e) t = 700 ts; (f) t = 850 ts; (g) t = 931 ts; (h) t = 950 ts; (i) t = 1050 ts; (j) t = 1150 ts; (k) t = 1175 ts; (l) t = 1180 ts Fig. 6. Density evolution of near-wall bubble: (a) t = 1 ts; (b) t = 300 ts; (c) t = 500 ts; (d) t = 600 ts; (e) t = 700 ts; (f) t = 700 ts; (f) t = 1180 ts

850 ts; (g) t = 931 ts; (h) t = 950 ts; (i) t = 1050 ts; (j) t = 1150 ts; (k) t = 1175 ts; (l) t = 1180 ts.

灭流程为凹陷、变形、第1次溃灭和第2次溃灭.

#### 5.3 压力场、速度场分布

图 7 为近壁空泡溃灭演化过程中各时间步的 压力分布云图,图中叠加了对应时刻的速度矢量分 布图.根据演化过程可以看出,空泡在压差作用下 缩小时,空泡远离壁面的一侧形成一个高压区,将 空泡底部泡壁向内压,空泡底部的流速明显增强, 速度方向指向空泡内部.在空泡底部高压区的持续 作用下,空泡凹陷程度不断增大,空泡底部泡壁越 来越靠近顶部泡壁,凹陷处充满了高速度流体,而 空泡靠近壁面一侧液体流速很低,速度变化不明显.

在两侧流体的挤压下,底部泡壁在第931 ts 与顶部泡壁接触,之后在接触位置破裂,发生第 1次溃灭,形成一个明显的高压区.同时,空泡底部 的流体终于穿过空泡,击穿上下两层泡壁,形成指 向壁面的微射流,空泡形态变为环形,在二维流场 中体现为对称的两个尖端指向溃灭位置的弯曲水 滴型区域;紧接着,第1次溃灭形成的高压区向外 扩散,由于残余空泡环的阻碍作用产生半圆形冲击 波向壁面方向移动,环形空泡截面的尖端在扩散的 高压区的作用下向内凹陷,底部流体持续以微射流 的形式穿过空泡向壁面方向靠近. 随着时间步的增 大,第1次溃灭产生的冲击波继续向外扩散,但冲 击波强度随时间发展逐渐减小. 空泡溃灭形成的微 射流速度也是在溃灭中心流速最大,随着时间发 展,形成的微射流逐渐靠近壁面但是流速降低.环 形空泡在压差作用下截面不断收缩,在其周围可以 观察到涡旋结构.发展到第 1175 ts 时,环形空泡 截面已收缩至极小,即将第 2次破裂,在环形空泡 周围再次开始形成高压区域,且压力最大值显著高 于第 1次溃灭过程中产生的压力最大值.

随后,第1次溃灭后形成的环状空泡也在内外 压差作用下溃灭,在溃灭处形成明显的高压区,此 时溃灭处压力最高值是第1次溃灭时压力最高值 的4倍以上,并产生圆形冲击波向外扩散,冲击波 的碰撞、叠加又在流场中形成高压区,增加了溃灭 演化流场的复杂性.

图 8 为溃灭过程中的速度分布云图,可看出在 溃灭过程中流场中最大速度始终在空泡处,是流体 受挤压形成微射流的最大速度,且第 1 次溃灭过程 中流场中速度最大值高于第 2 次溃灭过程中流场 中的速度最大值.特别是,产生的微射流速度方向 指向壁面.

#### 5.4 溃灭诱发壁面损伤的作用力机制

空泡溃灭诱发壁面损伤的作用力机制一直是 空化研究的重点课题,本节从壁面压力和速度角度 进行分析,着重研究近壁空泡溃灭流场中壁面受到 的作用.为更直观地观察壁面处压力和速度值,监 测壁面处 850—1500 ts 之间的速度和压力的分布, 监测区域选择壁面坐标 50—350 lu,结果如图 9 和 图 10 所示.

从图 9 可以看出, 空泡溃灭的过程中, 第 1 次 溃灭产生的冲击波首先作用于与空泡距离最近的 壁面中心点再从中心向两侧扩展. 第 2 次溃灭后产



图 7 近壁空泡溃灭压力场演化过程 (a) t = 600 ts; (b) t = 700 ts; (c) t = 850 ts; (d) t = 931 ts; (e) t = 950 ts; (f) t = 1050 ts; (g) t = 1150 ts; (h) t = 1175 ts; (i) t = 1180 ts

Fig. 7. Pressure evolution of near-wall bubble: (a) t = 600 ts; (b) t = 700 ts; (c) t = 850 ts; (d) t = 931 ts; (e) t = 950 ts; (f) t = 1050 ts; (g) t = 1150 ts; (h) t = 1175 ts; (i) t = 1180 ts.

生的冲击波对壁面的冲击压力最高,对壁面的作用 形式也是先接触与空泡垂直距离最短处,再从该处 向外扩展,对壁面反复扫掠,壁面上压力的复杂波 动与空泡溃灭过程中产生的冲击波及它们之间的 互相作用密切相关,冲击波的扫掠范围为整个壁 面,使壁面处产生较高的压力梯度,而较高的压力 梯度易引发壁面出现较大的应变.且由于在冲击波 向外膨胀的过程中,波正面到达区域压力突增,冲 击波扫掠区域压力骤减,壁面处于交变应力状态. 其中,距离破裂的空泡最近的位置会反复受到多重 冲击波的作用,最终导致材料的疲劳破坏.

从图 10 得出,演化过程中,壁面一直受到作

用范围较小的射流速度作用. 溃灭过程释放的强烈 微射流在第 1250 ts 后作用于壁面, 不是对整个壁 面作用而是局部冲击壁面, 作用区域随时间步增加 从壁面中心往两侧移动. 由于微射流作用范围较 小, 一个空泡溃灭产生的微射流作用范围为 20 lu 左右, 直接作用于壁面, 对壁面材料造成点状破坏.

尽管空泡溃灭时产生的最大射流速度为 0.42551,但由于衰减迅速,到达壁面时的射流冲击 速度仅为 0.01851,壁面受到微射流的冲击速度减 小了一个数量级.而空泡溃灭时产生的最大压力超 过 0.07,对壁面的最大压力可达到 0.025 以上.因 此,当无量纲距离 λ = 1.6 时,壁面受到的溃灭作用



图 8 近壁空泡渍灭速度场演化过程 (a) t = 600 ts; (b) t = 850 ts; (c) t = 950 ts; (d) t = 1050 ts; (e) t = 1150 ts; (f) t = 1180 ts Fig. 8. Velocity evolution of near-wall bubble: (a) t = 600 ts; (b) t = 850 ts; (c) t = 950 ts; (d) t = 1050 ts; (e) t = 1150 ts; (f) t = 1180 ts.





Fig. 9. Pressure distribution on the wall at each time step.

是由溃灭产生的微射流和冲击波共同产生的,二者的作用范围不同,形成的破坏方式也不同.

# 6 结 论

本研究基于改进的 MRT-LBM 模型对近壁空 泡溃灭过程进行数值模拟,研究近壁空泡溃灭动力 学演化过程,并分析空泡溃灭作用于壁面的载荷机 制.研究发现,近壁空泡溃灭过程的形态演变包括





凹陷、变形、第1次溃灭和第2次溃灭,且溃灭过 程中产生了微射流和冲击波.其中,空泡溃灭过程 中释放的微射流主要来源于第1次溃灭,冲击波的 产生分别来自于第1次溃灭和第2次溃灭,第2次 溃灭产生的冲击波强度明显高于第1次溃灭产生 的冲击波.通过监测壁面处压力与速度分布分析了 壁面发生空蚀损伤的载荷机制,结果表明,壁面损 伤主要来自冲击波和微射流的共同作用,冲击波在 壁面上的扫掠范围较大,且反复作用于壁面,易使 壁面出现较大的应变. 造成壁面中心附近材料的疲劳破坏. 而微射流的作用范围较小, 易对壁面造成 点状破坏.

#### 参考文献

- Ren J L 2023 M. S. Thesis (Lanzhou: Lanzhou University of Technology) (in Chinese) [任嘉乐 2023 硕士学位论文 (兰州: 兰州理工大学)]
- [2] Mi J D 2022 M. S. Thesis (Lanzhou: Lanzhou University of Technology) (in Chinese) [米建东 2022 硕士学位论文 (兰州: 兰州理工大学)]
- [3] Kling C L, Hammitt F G 1972 J. Basic Eng. 94 825
- [4] Plesset M S, Chapman R B 1971 J. Fluid Mech. 47 283
- [5] Li B B, Jia W, Zhang H C, Lu J 2014 Shock Waves 24 317
- [6] Aganin A A, Ilgamov M A, Kosolapova L A, Malakhov V G 2016 Thermophys. Aeromech. 23 211
- [7] Ren S, Zhang J Z, Zhang Y M, Wei D 2014 Acta Phys. Sin.
  63 024702 (in Chinese) [任晟, 张家忠, 张亚苗, 卫丁 2014 物理 学报 63 024702]
- [8] Li X H, Shan X W, Duan W Y 2022 Acta Aerodyn. Sin. 40
   46 (in Chinese) [李旭晖, 单肖文, 段文洋 2022 空气动力学学报
   40
   46]
- [9] Li X H, Shi Y Y, Shan X W 2019 *Phys. Rev. E* 100 013301
- [10] Shan X W, Chen H D 1993 Phys. Rev. E 47 1815
- [11] Shan X W, Chen H D 1994 Phys. Rev. E 49 2941
- [12] Sukop M C, Or D 2005 Phys. Rev. E 71 046703
- [13] Shan M L, Zhu C P, Zhou X, Yin C, Han Q B 2016 J. Hydrodyn. 28 442
- [14] Shan M L, Zhu Y, Yao C, Han Q B, Zhu C P 2017 J. Appl. Math. Phys. 5 1243
- [15] He X L, Zhang J M, Yang Q, Peng H N, Xu W L 2020 Phys.

Rev. E 102 063306

- [16] Li Q, Luo K H, Li X J 2013 Phys. Rev. E 87 053301
- [17] Li Q, Luo K H, Li X J 2012 Phys. Rev. E 86 016709
- [18] Peng H N, Zhang J M, He X L, Wang Y R 2021 Comput. Fluids 217 104817
- [19] Liu Y, Peng Y 2021 J. Mar. Sci. Eng. 9 219
- [20] Yang Y, Shan M L, Kan X F, Shangguan Y Q, Han Q B 2020 Ultrason. Sonochem. 62 104873
- [21] Yang Y, Shan M L, Su N N, Kan X F, Shangguan Y Q, Han Q B 2022 Int. Commun. Heat Mass 134 105988
- [22] He Y L, Li Q, Wang Y, Tong Z X 2023 Lattice Boltzmann Method: Theory and Applications (Beijing: Higher Education Press) p52 (in Chinese) [何雅玲, 李庆, 王勇, 童自翔 2023 格 子 Boltzmann 方法的理论及应用 (北京: 高等教育出版社) 第 52 页]
- [23] Guo Z L, Zheng C G 2009 Theory and Applications of Lattice Boltzmann Method (Beijing: Science Press) p46 (in Chinese)
  [郭照立,郑楚光 2009 格子 Boltzmann 方法的原理及应用 (北 京: 科学出版社) 第 46 页]
- [24] Ren S 2014 Ph. D. Dissertation (Xi'an: Xi'an Jiaotong University) (in Chinese) [任晟 2014 博士学位论文 (西安: 西安 交通大学)]
- [25] Li Q, Luo K H, Kang Q J, Chen Q 2014 Phys. Rev. E 90 053301
- [26] Huang H, Sukop M C, Lu X 2015 Multiphase lattice Boltzmann methods: Theory and Application (New Jersey: Wiley Blackwell) p20
- [27] Yuan P, Schaefer L 2006 Phys. Fluids 18 042101
- [28] Zhang X M, Zhou C Y, Islam S, Liu J Q 2009 Acta Phys. Sin. 58 8406 (in Chinese) [张新明, 周超英, Islam Shams, 刘家 琦 2009 物理学报 58 8406]
- [29] Sofonea V, Biciuşcă T, Busuioc S, Ambruş V E, Gonnella G, Lamura A 2018 Phys. Rev. E 97 023309
- [30] Philipp A, Lauterborn W 1998 J. Fluid Mech. 361 75

# Simulation of near-wall bubble collapse and research on load mechanism of wall damage based on improved multirelaxation-time lattice Boltzmann method<sup>\*</sup>

CHAI Lianjie ZHOU Guolong WU Wei ZHANG Jiazhong<sup>†</sup>

(School of Energy and Power Engineering, Xi'an Jiaotong University, Xi'an 710049, China)

( Received 9 August 2024; revised manuscript received 26 February 2025 )

#### Abstract

To reveal the load mechanism of wall damage induced by bubble collapse, the near-wall cavitation bubble collapse evolution is numerically simulated using an improved multi-relaxation-time lattice Boltzmann method (MRT-LBM), and the dynamic behavior of near-wall cavitation bubble is systematically analyzed. First, the improved multi-relaxation pseudopotential model with a modified force scheme is introduced and validated through the Laplace law and thermodynamic consistency. Subsequently, the near-wall bubble collapse evolution is simulated using the improved model, and the process of the bubble collapse evolution is obtained. The accuracy of the numerical simulation results is confirmed by comparing with previous experimental results. Based on the obtained flow field information, including velocity and pressure distributions, the dynamic behaviors during the bubble collapse are thoroughly analyzed. The results show that the micro-jets released during the near-wall bubble collapse primarily originate from the first collapse, while the shock waves are generated during both the first and the second collapse. Notably, the intensity of the shock waves produced during the second collapse is significantly higher than that during the first collapse. Furthermore, the distribution characteristics of pressure and velocity on the wall during the near-wall bubble collapse are analyzed, revealing the load mechanism of wall damage caused by bubble collapse. The results show that the wall is subjected to the combined effects of shock waves and micro-jets: shock waves cause large-area surface damage due to their extensive propagation range, whereas micro-jets lead to concentrated point damage with their localized high-velocity impact. In summary, this study elucidates the evolution of near-wall bubble collapse and the load mechanism of wall damage induced by bubble collapse, which provides theoretical support for further utilizing the cavitation effects and mitigation of cavitation-induced damage.

**Keywords:** multi-relaxation-time lattice Boltzmann method, pseudopotential model, collapse of near-wall bubble, cavitation erosion

PACS: 47.55.dp, 47.61.Jd, 64.70.fh, 47.55.D-

**DOI:** 10.7498/aps.74.20241114

**CSTR:** 32037.14.aps.74.20241114

<sup>\*</sup> Project supported by the National Science and Technology Major Project, China (Grant No. 779608000000200007).

<sup>†</sup> Corresponding author. E-mail: jzzhang@mail.xjtu.edu.cn





Institute of Physics, CAS

#### 基于改进MRT-LBM的近壁空泡溃灭模拟及诱发壁面损伤的作用力机制

柴廉洁 周国龙 武伟 张家忠

Simulation of near-wall bubble collapse and research on load mechanism of wall damage based on improved multi-relaxation-time lattice Boltzmann method

CHAI Lianjie ZHOU Guolong WU Wei ZHANG Jiazhong

引用信息 Citation: Acta Physica Sinica, 74, 104702 (2025) DOI: 10.7498/aps.74.20241114 CSTR: 32037.14.aps.74.20241114 在线阅读 View online: https://doi.org/10.7498/aps.74.20241114 当期内容 View table of contents: http://wulixb.iphy.ac.cn

#### 您可能感兴趣的其他文章

#### Articles you may be interested in

基于晶格玻尔兹曼方法的多段淋巴管模型

Multi-segment lymphatic vessel model based on lattice Boltzmann method 物理学报. 2021, 70(21): 210501 https://doi.org/10.7498/aps.70.20210514

直通道内两相流动的格子玻尔兹曼方法模拟

Lattice Boltzmann method simulation of two-phase flow in horizontal channel 物理学报. 2023, 72(8): 084701 https://doi.org/10.7498/aps.72.20222421

基于元胞自动机-格子玻尔兹曼模型的枝晶碰撞行为模拟 Simulation of dendrite collision behavior based on cellular automata-lattice Boltzmann model 物理学报. 2021, 70(23): 238101 https://doi.org/10.7498/aps.70.20211292

基于格子Boltzmann方法的二维气泡群熟化过程模拟 Lattice Boltzmann method based simulation of two dimensional bubble group ripening process 物理学报. 2022, 71(11): 110504 https://doi.org/10.7498/aps.70.20212183

基于分子模拟方法的纳米气泡溃灭过程分析

Analysis of nanobubble collapse process by molecular simulation method 物理学报. 2024, 73(20): 204701 https://doi.org/10.7498/aps.73.20241105

剪切增稠幂律流体中单气泡上升动力学行为的格子Boltzmann方法研究 Lattice Boltzmann method for studying dynamics of single rising bubble in shear-thickening power-law fluids 物理学报. 2024, 73(13): 134701 https://doi.org/10.7498/aps.73.20240394