基于奇异值分解正则化和快速迭代收缩阈值 算法的无相位辐射源重构算法^{*}

邓垫君 李燕†

(中国计量大学信息工程学院,浙江省电磁波信息技术与计量检测重点实验室,杭州 310018)

(2025年1月15日收到; 2025年2月5日收到修改稿)

本文提出了一种基于奇异值分解 (SVD) 正则化和快速迭代收缩阈值算法 (FISTA) 的单层无相位辐射源 重构算法.该方法能够有效地识别集成电路中的电磁干扰源.首先,通过近场扫描获取电磁场数据,随后利用 源重构方法 (SRM) 在其表面重建等效偶极子模型.引入 SVD 正则化项以提高算法的稳定性和抗噪声能力, FISTA 技术则加速了算法的收敛速度.为了验证该方法的准确性和对高斯噪声的鲁棒性,进行了贴片天线仿真分析 和芯片实验测试.结果表明,该算法在第 35 次迭代时达到稳定,重构结果与仿真结果的相对误差为 2.3%,迭 代时间仅为传统方法的 61.7%,相对误差减少了 52%.

关键词:奇异值分解,快速迭代收缩阈值算法,近场扫描,辐射源重构
 PACS: 87.64.mt, 31.30.jp, 42.30.Wb
 CSTR: 32037.14.aps.74.20250062

1 引 言

随着人工智能和电子技术的快速发展,现代电 子产品的集成度和复杂性显著提高,电磁干扰 (electromagnetic interference, EMI) 问题日益严重^[1,2], 尤其在高密度电路板和集成电路的设计中,复杂的 电磁环境可能导致信号完整性下降和系统可靠性 降低^[3,4].当前,常用的辐射源识别方法包括全波仿 真软件和实际的近场扫描 (near-field scanning, NF) 测量^[5,6]. 全波仿真软件可以在已知结构的条件下 快速确定辐射源,但由于商业保密和复杂设计等限 制,实际电路板的详细结构通常难以获得. 而通过 近场扫描直接获取辐射源位置虽然精确,但实际测 量时间过长.为此,源重构方法 (source reconstruction method, SRM)^[7]通过在被测器件 (device under test, DUT) 表面重建等效辐射源,简化辐射源 模型并降低计算复杂度,为集成电路的 EMI 分析和优化提供了一种高效解决方案.

等效辐射源的常见模型主要是电磁电流模型 和偶极子模型^[8].电磁电流模型虽然可以提供全面 的电磁场描述,但其在复杂环境下的计算复杂度和 资源消耗较高,从而导致效率低下^[9].相比之下,偶 极子在源重构技术运用更加广泛.它是通过将辐射 源简化为离散的偶极子,然后通过转移系数矩阵计 算出电磁场,并在实际工程应用中实现较低的计算 成本.在传统的偶极子重构算法,我们需要同时提 供场的幅值和相位信息^[10].然而相位在实际的近 场扫描中很难测量,所以绝大多数研究都是针对无 相位辐射源重构^[11].

偶极子无相位辐射源重构常用的方法包括迭 代算法、插值方法、全局优化算法和神经网络算法^[12]. 首先是全局优化算法,其中包括如遗传算法^[13],差 分进化方法^[14]和粒子群优化算法^[15].主要是通过

* 国家自然科学基金(批准号: 62071424)和浙江省自然科学基金重大项目(批准号: LHZSD25F010001)资助的课题.

[†] 通信作者. E-mail: liyan@cjlu.edu.cn

^{© 2025} 中国物理学会 Chinese Physical Society

优化搜索策略,来解决源重构中非线性和多峰问题.然而,全局优化算法对初始参数的选择较为敏感,可能会收敛到局部最优解.神经网络算法^[16]近年来逐渐被引入辐射源重构领域,具备自适应学习能力.然而,其训练过程需要大量的数据和计算资源,且模型的适配性相对单一.插值方法^[17]利用单层近场数据重构辐射源,但在数据值差异较大时会导致结果不准确和产生较大误差.与上述方法相比,迭代算法^[18]具有更高的精度和收敛能力.通过反复更新辐射源的估计值,迭代算法能够逐步接近真实辐射源的分布,尤其在面对复杂问题时表现出显著优势,尽管计算时间较长.

本文利用奇异值分解 (singular value decomposition, SVD) 正则化技术和快速迭代收缩阈值 算法 (fast iterative shrinkage-thresholding algorithm, FISTA), 对模型中的辐射源进行重构. SVD 正则化^[19]能够降低噪声影响,提高重构的稳定性 和精确度,并保留关键的辐射特征. FISTA^[20]擅长 求解非平滑正则项的凸优化问题.本文所提方法的 优势在于将 FISTA 算法引入到 SVD 正则化中, 加 速收敛过程,显著地减少迭代次数达到稳定, 从而 提高计算效率. 比传统的双层无相位迭代算法和单 层无相位插值算法, 迭代时间更短, 重构精度更高.

本文的其余部分组织如下:第2节详细阐述了 该方法;第3节对贴片天线的模型进行仿真分析, 验证该算法的有效性和准确性,然后讨论正则化参 数和噪声影响;第4节,通过芯片模型对该算法进 行实验验证;最后,对本文进行总结.

2 方法介绍

2.1 偶极子模型

在集成电路设计中,信号的传输主要依赖于微

带线和垂直互连线. 当集成电路位于理想的地平面 时,内部的封装线和地之间形成回路造成磁场辐 射.为了简化这种辐射,利用近场扫描得到数据建 立等效偶极子模型.本文方法预先设定了偶极子类 型和偶极子阵列大小,将传统模型中的6个偶极子 简化为2个等效磁偶极矩和1个等效电偶极矩.

这一简化的主要依据在于电路板内部互连线 形成的回路电流.这些回路电流会产生磁场,其分 布特性与 X,Y方向的磁偶极子产生的磁场非常相 似.因此,采用等效磁偶极矩 M_x,M_y来有效表征 这些回路电流的磁场特性.此外,另一个重要的干 扰源是接地平面与其上方电路板之间的电位差.这 种电位差会引发电磁场的变化,其特性可以通过垂 直于平面 (Z方向)的电偶极矩 P_z来等效建模.本 文定义了偶极矩 X_i阵列.

$$\boldsymbol{X}_{i} = \left(x_{i}, y_{i}, \operatorname{Re}\left(M_{x,i}\right), \operatorname{Im}\left(M_{x,i}\right), \operatorname{Re}\left(M_{y,i}\right),\right.$$

$$\operatorname{Im}(M_{y,i}), \operatorname{Re}(P_{z,i}), \operatorname{Im}(P_{z,i}))^{\mathsf{I}}, \qquad (1)$$

其中 (*x_i*, *y_i*) 为第 *i* 个偶极子的位置; Re 和 Im 为 *M_x*, *M_y* 和 *P_z* 的实部和虚部; T 为阵列的转置; *i* 为 第 *i* 个偶极子.

如图 1 所示, 扫描平面上的点 ($M \times M$) 标记了 磁场采样位置, 我们通过对这些位置的磁场 (H_x , H_y 和 H_z) 进行扫描来实现源重构. 在待测物上方, 构建了一个偶极子阵列, 其中每个点均由 M_x , M_y 和 P_z 三种偶极矩构成. DUT 被放置在足够大的地平面上, 形成了一个等效的 $N \times N$ 偶极子阵列, 其覆盖范围包括整个 DUT. 偶极矩 X、转移系数阵列 T 和磁场幅值 F之间的关系为^[10]

$$F = T_{M^2 \times N^2} X, \tag{2}$$

$$\begin{pmatrix} [H_x]_{M^2 \times 1} \\ [H_y]_{M^2 \times 1} \\ [H_z]_{M^2 \times 1} \end{pmatrix} = T \begin{pmatrix} [P_z]_{N^2 \times 1} \\ [M_x]_{N^2 \times 1} \\ [M_y]_{N^2 \times 1} \end{pmatrix}, \quad (3)$$





$$\mathbf{T} = \begin{pmatrix} T_{H_x P_z} & T_{H_x M_x} & T_{H_x M_y} \\ T_{H_y P_z} & T_{H_y M_x} & T_{H_y M_y} \\ T_{H_z P_z} & T_{H_z M_x} & T_{H_z M_y} \end{pmatrix}, \qquad (4)$$

其中 H_x , H_y 和 H_z 分别表示 x, y和 z方向的磁场 分量. 近场扫描得到的一个大小为 $M^2 \times 1$ 的列向 量, 偶极矩 M_x , M_y 和 P_z 的大小为 $N^2 \times 1$. 转移系 数阵列 **T**反映了偶极矩和磁场分量之间的关系. 例如, T_{HxPz} 描述了所有 P_z 偶极矩 (构成一个向量 P_z) 对扫描平面内所有 H_x 磁场分量幅值 (构成一 个向量 H_x)的贡献. 这只是 P_z 部分, $T_{H_xM_x}$ 和 $T_{H_xM_y}$ 描述了 M_x 和 M_y 对 H_x 的贡献. 以此类推, 转移系 数矩阵里其他符号的含义.

为了简化算法的计算量, 统一对阵列进行归一 化. 归一化操作如 (5) 式, 最后得到 (6) 式^[17]:

$$\begin{pmatrix} \frac{[H_x]}{\max(H_x)} \\ \frac{[H_y]}{\max(H_y)} \\ \frac{[H_z]}{\max(H_z)} \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} \frac{T_{HxPz}}{\max(H_z)} & \frac{T_{HxMx}}{\max(H_z)} & \frac{T_{HxMy}}{\max(H_x)} \\ \frac{T_{HyPz}}{\max(H_y)} & \frac{T_{HyMx}}{\max(H_y)} & \frac{T_{HyMy}}{\max(H_y)} \\ \frac{T_{HzPz}}{\max(H_z)} & \frac{T_{HzMx}}{\max(H_z)} & \frac{T_{HzMy}}{\max(H_z)} \end{pmatrix}$$

$$\times \begin{pmatrix} [P_z] \\ [k_0M_x] \\ [k_0M_y] \end{pmatrix}, \qquad (5)$$

$$\boldsymbol{F}_n = \boldsymbol{T}_n \boldsymbol{X}_n, \tag{6}$$

其中 F_n 是归一化的 F矩阵; T_n 是归一化的转移系数矩阵; X_n 是归一化的 X 矩阵; k_0 是自由空间波数.

2.2 SVD 正则化和 FISTA 算法

通过以上公式计算出 X_n,才能够得到具体的 偶极子阵列. 通常,一个条件良好的运算可以直接 使用最小二乘法求解. 然而,对于大多数 EMI 问 题,转移系数阵列 T_n往往是病态的. 先用吉洪诺 夫正则化方法^[15] 求解. 公式可以定义为

$$\boldsymbol{X}_n = \left(\boldsymbol{T}'_n \boldsymbol{T}_n + \alpha^2 \boldsymbol{I} \right)^{-1} \boldsymbol{T}'_n \boldsymbol{T}, \qquad (7)$$

其中 α 是一个约束参数.其中, T'_n 是 T_n 的转置矩阵.该公式的复杂度主要是来自于 $T'_nT_n + \alpha^2 I$ 的

逆运算.为了减少阵列的计算时间,利用 SVD方法 将矩阵 T_n 分解为三个矩阵.最终,公式可以表示 为^[17]

$$\boldsymbol{T}_n = \boldsymbol{U}_n \boldsymbol{S}_n \boldsymbol{V}'_n, \tag{8}$$

$$\begin{aligned} \boldsymbol{X}_{n} &= (\boldsymbol{V}_{n}\boldsymbol{S}_{n}^{\prime}\boldsymbol{U}_{n}^{\prime}\boldsymbol{U}_{n}\boldsymbol{S}_{n}\boldsymbol{V}_{n}^{\prime} + \boldsymbol{V}_{n}\mathrm{diag}(\alpha^{2})\boldsymbol{V}_{n}^{\prime})^{-1}\boldsymbol{T}_{n}^{\prime}\boldsymbol{F}_{n} \\ &= \left(\boldsymbol{V}_{n}\mathrm{diag}\left(\zeta_{1}^{2} + \alpha^{2}, \zeta_{2}^{2} + \alpha^{2}, \cdots, \right)\right)^{-1}\boldsymbol{V}_{n}^{\prime}\boldsymbol{F}_{n} \\ &= \left(\boldsymbol{V}_{n}\mathrm{diag}\left((\zeta_{1}^{2} + \alpha^{2})^{-1}, \cdots, \right)\right)^{-1}\boldsymbol{V}_{n}^{\prime}\boldsymbol{F}_{n}, \end{aligned}$$

其中 U_n 是 一 个 2*MN* 维 的 酉 矩 阵 , V'_n 是 一 个 3*MN* 维的酉矩阵 ($V'_n = V_n^{-1} V'_n$), S_n 是一 个 2*mn*× 3*mn* 的矩阵, ζ_i ($i = 1, 2, \dots, n$) 是矩阵 T_n 的奇异值.

FISTA 算法是一种用于优化非平滑正则项凸 问题的方法. 通过引入动量项 *t_k*, 该算法在保证较 低相对误差的同时加速收敛速度, 缩短迭代时间. 在每次迭代中, 首先将当前解 *y_k* 投影到约束集上, 以通过

$$X_k = \rho_L\left(y_k\right),\tag{10}$$

获得新的解 X_k^[20]. 然后, 根据

$$t_{k+1} = \frac{1 + \sqrt{1 + 4t_k^2}}{2},\tag{11}$$

更新动量项 t_k,以计算下一个动量值 t_{k+1}. 接下来, 根据

$$y_{k+1} = X_k + \left(\frac{t_k - 1}{t_{k+1}}\right) \left(X_k - X_{k-1}\right), \qquad (12)$$

使用当前解 X_k、上一个解 X_{k-1}和动量项 t_k更新下 一个状态的解 y_{k+1}.最后,将用下一个状态的解 y_{k+1}替代当前解 y_k,以此进行迭代.

图 2 展示了所提方法的完整流程,分为准备阶段和迭代阶段两个部分.准备阶段包括步骤 1 至步骤 3. 首先,初始化偶极矩阵列 X (幅值为 1,初始相位为 0)、近场磁场数据 | F_{mea}|和转移系数矩阵 T,并对这些数据进行归一化处理以提高计算的速率.随后,通过 SVD 对转移系数矩阵 T进行矩阵分解,为后续更新提供支持.

迭代阶段则包括步骤 4 至步骤 9. 在该阶段, 采用 FISTA 加速计算过程,更新变量 t 和 Y,并计 算磁场值|F_{cal}|. 最新的解 Y将赋值给偶极矩 X. 在 保持磁场相位不变的基础上,调整幅值以与测量 数据一致,并通过矩阵反演更新偶极子分布 X_{new}. 最后,利用误差公式

$$\sigma_{h} = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^{M} \sum_{j=1}^{N} \left(\left| F_{\text{new}(i,j)} \right| - \left| F_{\text{mea}(i,j)} \right| \right)^{2}}{\sum_{i=1}^{M} \sum_{j=1}^{N} \left| F_{\text{mea}(i,j)} \right|^{2}}} \qquad (13)$$

评估重构磁场分布与测量数据之间的相对误差,为 下一次迭代做准备.





该方法的计算复杂度可分为准备阶段和迭代 阶段. 在准备阶段, 最复杂的操作是对转移系数矩 阵 **T**进行 SVD 分解, 计算复杂度为 O(MN²). 迭 代阶段的计算复杂度为 O(MN²), 主要由矩阵乘法 和 FISTA 更新步骤组成. 与仅使用 SVD 分解的 传统算法相比, 尽管每次迭代的计算复杂度相同, 但引入 FISTA 后, 能够加速收敛, 减少迭代次数, 从而有效降低总体计算时间.

本文所提方法的优势在于将 FISTA 算法与 SVD 算法相结合,有效地解决了大规模矩阵求解 和无相位辐射源重构问题中的数值不稳定性与收 敛速度问题.与传统方法相比,该方法在处理逆问 题时表现出更大的优势.通过引入 FISTA 算法, 可以根据相对误差调整迭代次数,从而提高计算效 率,节省计算资源和时间.

3 仿真与验证

本节利用贴片天线模型验证所提出的无相位 辐射源重构方法的准确性.贴片天线的尺寸为 37.26 mm×27.9 mm, 具体参数如图 3 所示. 下方 为一块尺寸为 150 mm×120 mm×2 mm 的 FR4 基板, 介电常数为 4.4, 正切损耗为 0.02. 地平面设 置为 150 mm×120 mm, 位于 FR4 基板的下方, 并 位于 z = 0 mm 的 XY平面. 天线的集总端口通过 端口激励输入 1 V 信号, 工作频率为 3.4 GHz. 考 虑到实际应用中电磁干扰源通常表现为宽带辐射 源, 选择 2.5 GHz 作为仿真频率, 远离工作频率, 以便更全面地模拟实际电磁干扰情况. 该模型在全 波仿真软件 ANSYS HFSS 中构建, 并获取了相应 的近场扫描数据, 供后续分析使用.



图 3 贴片天线模型图 (a) 三维图; (b) 天线结构 Fig. 3. Patch antenna model diagram: (a) Three-dimensional diagram; (b) antenna structure.

近场扫描平面高度 h_1 设置为 $z = 7 \text{ mm}(天线 上方 5 \text{ mm}, \lambda/24)$, 尺寸为 120 mm×120 mm, XY 方向上的间隔都为 3 mm ($\Delta x = \Delta y = 3 \text{ mm}, \lambda/40$), 因此总共有 1681 个采样点 (41×41). 获得验证平 面高度为 h_2 , 位置在 z = 12 mm (天线上方 10 mm, $\lambda/12$), f = 2.5 GHz时的磁场分量幅值数据, 如 图 4(a) 所示.

由于辐射源位置未知,因此在 z = 2.1 mm 处 设置了一个 10 × 10 偶极子阵列. 初始化的偶极矩 阵列 X 是相位为 0 幅值为 1 的单位矩阵. 通过将 h_1 得到的近场数据输入到算法中,经过迭代算法 计算出偶极矩 X. 然后根据新的转移系数矩阵,计 算出验证平面 h_2 的磁场幅值分量,源重构分布如 图 4(b) 所示. 此外,图 5 显示了 H_x , H_y 和 H_z 磁场 分量的相对误差图,以及总相对误差. 从第 35 次 迭代开始,磁场分量相对误差 σ_{H_x} , σ_{H_y} 和 σ_{H_z} . 分 别稳定在 1.78%, 0.49% 和 1.52%,总相对误差 σ_H 收敛到 1.21%.

3.1 正则化参数的影响

在 SVD 正则化算法中, 正则化参数 α 起着至 关重要的作用. 它主要用于控制阵列解的稳定性和



图 4 在 z = 12 mm, f = 2.5 GHz 下仿真和源重构的磁场分量幅值结果 (a) 仿真的磁场分量幅值; (b) 源重构的磁场分量幅值 Fig. 4. Magnitude of magnetic field component for simulation and source reconstruction under z = 12 mm, f = 2.5 GHz: (a) Simulated magnetic field component amplitude; (b) magnetic field component amplitude of SRM.



图 5 在 z = 12 mm, f = 2.5 GHz 下源重构的相对误差 (a) 磁场分量的相对误差 σ_{H_x} , $\sigma_{H_y} 和 \sigma_{H_z}$; (b) 总相对误差 σ_H Fig. 5. Relative error of SRM at z = 12 mm, f = 2.5 GHz: (a) Relative error of magnetic field components σ_{H_x} , σ_{H_y} and σ_{H_z} ; (b) total relative error σ_H .

平滑性, 尤其在处理非线性阵列解时更为显著. 在 奇异值分解及求逆过程中, 微小的噪声波动可能会 被放大, 从而影响重构结果. 因此, 正则化参数 α 通过约束解的过程, 确保了主要信息的保留. 通 常, α 的取值范围在 [0, 1] 之间. 为了分析不同正 则化参数的影响, 我们选取了 $\alpha = 0, 0.05, 0.5,$ 1 四个值作为参考, 进行重构结果的对比.

如图 6 所示,不同正则化参数的选择会导致结 果存在显著差异.实验结果表明,当 $\alpha = 0.05$ 时, 相对误差为 1.21%,而当 $\alpha = 0.5$ 时,相对误差升 高至 5.2%.对于 $\alpha = 0$ 和 $\alpha = 1$ 的情况,相对误 差均高于其他两点.这是因为过大的 α 会导致解



图 6 不同正则化参数对总相对误差的影响

Fig. 6. Influence of different regularization parameters on total relative error.

的边缘模糊, 而过小的 α 会引起稀疏分布, 二者均 会导致较大的相对误差. 综合对比后, 我们发现 α = 0.05 是最为合适的选择.

3.2 噪声的影响

为了验证该方法的鲁棒性,在得到的仿真数据 中加入高斯白噪声,来模拟测量噪声.然后再将其 输入到迭代算法中,进行辐射源重构.在扫描平面 z = 12 mm, f = 2.5 GHz 处的磁场幅值分别加入不 $同功率的高斯白噪声.以下仿真的前提是 <math>\alpha = 0.05$. 噪声功率可以定义为

$$P_{\text{signal}} = \frac{1}{M \times M} \sum_{i}^{M} \sum_{j}^{N} \left| H \right|_{i,j}^{2}, \qquad (14)$$

$$P_{\text{noise}} = \frac{P_{\text{signal}}}{\text{SNR}},\tag{15}$$

其中 *P*_{noise} 代表噪声功率; *P*_{signal} 表示为信号功率; *M*×*M* 表示为采样点数.

$$H_{5\rm mm}^{\rm SNRx} = H_{5\rm mm}^{\rm ref} + \rm WGN_x.$$
(16)

将不同功率的高斯白噪声加入到原始数据中,

形成含有噪声的新数据 H^{SNR} .其中, WGN 表示为 不同功率水平的高斯白噪声.根据 (16) 式,选取了 信噪比 (SNR) 为 5, 10, 20 和 30 dB 的条件进行测 试,并通过图 7 展示了在不同噪声水平下的磁场分 量 $|H_x|$ 分布图.结果表明,随着 SNR 的降低,噪声 功率逐渐增加,导致磁场图边缘模糊,图像细节逐 渐丢失,整体分布变得更加杂乱.SNR 值为 5, 10, 20 和 30 dB 的相对误差分别为 4.75%, 3.06%, 2.18% 和 2.02%.尽管噪声增加,但源重构的相对误差保 持在 5% 以下,对噪声有鲁棒性表现如图 8 所示.

4 实验验证

通过上述分析,可以验证所提算法的准确性和 鲁棒性. 然而,在实际应用中,近场测量数据可能 会受到环境等多种因素的影响,从而引入较大的相 对误差. 因此,本节制作了一个简易的芯片模型用 于源重构实验. 该芯片的工作频率为1 GHz,考虑 到电磁干扰源通常具有宽带辐射特性,因此选择 2 GHz 作为仿真频率.



图 7 在不同水平的高斯白噪声下 z = 12 mm, f = 2.5 GHz 磁场 $|H_x|$ 幅值 (a) SNR = 5 dB; (b) SNR = 10 dB; (c) SNR = 20 dB; (d) SNR = 30 dB

Fig. 7. Magnetic field $|H_x|$ amplitude under different levels of white Gaussian noise, z = 12 mm, f = 2.5 GHz: (a) SNR = 5 dB; (b) SNR = 10 dB; (c) SNR = 20 dB; (d) SNR = 30 dB.





Fig. 8. Total relative error after adding different Gaussian white noise.

如图 9(a) 所示, 建立了近场扫描实验系统, 包括信号发生器、频谱仪、PC、扫描设备、DUT 和磁场 探头. DUT 为集成电路 (IC). IC 的一端通过 SMA

端口连接至 200 ns 尖峰脉冲信号, 而另一端接 50 Ω 负载以模拟真实工作条件. 扫描面积为 60 mm× 60 mm, 在 X和 Y方向上的步长均为 1.5 mm, 如 图 9(b) 所示. 磁场探头为 LANGER EMV Technik ICR 近场探头 (5 K-6 GHz), 三个磁场分量同时测 得. 整个扫描系统由上位机控制, 并通过配备 Intel Core i5-8265 U处 理器 和 256 GB 存储的主机 PC 进行数据处理和分析.

为验证所提方法的实际测试有效性,选 *z* = 13.22 mm (芯片上方 10 mm 处, $\lambda/15$) 作为初始数 据进行重构偶极子阵列 *X*. 如图 10(a) 显示,在验证 平面 *z* = 8.22 mm (芯片上方 5 mm 处, $\lambda/30$),频 率为 *f* = 2 GHz 是得到的近场扫描磁场分量 |*H_x*|, |*H_y*|, |*H_z*|.图 10(b) 展示了采用所提源重构方法 计算后得到的 |*H_x*|, |*H_y*|, |*H_z*|.最终实测与重构 结果的相对误差为 2.3%, 低于 5% 的正常误差范围.



图 9 近场扫描实验设备 (a) 近场扫描装置设备; (b) 芯片模型 Fig. 9. Near field scanning experimental equipment: (a) Near field scanning equipment; (b) chip model.



图 10 在 z = 8.22 mm, f = 2 GHz 下近场扫描和源重构的磁场分量幅值 (a) 近场扫描的磁场分量幅值; (b) 源重构的磁场分量幅值 Fig. 10. Amplitude of magnetic field components in near-field scanning and SRM at z = 8.22 mm, f = 2 GHz: (a) Amplitude of magnetic field component in near-field scanning; (b) magnetic field component amplitude of SRM.

测量的近场扫描时间为 10800 s (3 h), 而源重 构 (包括准备阶段 95.34 s 和迭代阶段 97.56 s) 在 192.9 s 内完成. 准备时间是图 2 的算法流程图的 步骤 1—3 中所花费的时间, 迭代时间是步骤 3—9 中花费的时间. 迭代的最大次数设置为 50 次. 根据表 1 所列, 所提出的方法在 35 次迭代内实现 了 2.3% 的相对误差, 迭代总时间是单层无相位插 值算法的 61.7%, 相对误差比双层无相位迭代算法 减少了 52%.

表 1 与现有方法的时间和相对误差进行对比 Table 1. Comparison of time and relative error with existing methods.

方法	准备时间/s	迭代时间/s	总时间/s	总相对误差
双层无相位 迭代算法 ^[18]	2031.21	201.05	2132.26	4.8%
单层无相位 插值算法 ^[17]	202.15	110.36	312.51	3.4%
本文方法	95.34	97.56	192.9	2.3%

5 结 论

本文提出了一种结合 SVD 正则化和 FISTA 的单层无相位辐射源重构算法.与双层迭代算法和 单层插值算法相比,该方法在重构精度和抗噪性能 方面均有所提升.仿真和实验结果表明,该算法仅 需 35 次迭代即可稳定收敛,重构结果与实际数据 的相对误差最低可达 2.3%,迭代总时间仅为传统 方法的 61.7%,相对误差减少了 52%,验证了其在 集成电路电磁干扰源定位中的高效性与鲁棒性.然 而,当应用于大规模数据时,算法的计算复杂度显 著增加,且正则化参数的选择依赖经验调优,这可

能影响其在实际场景中的适用性.

参考文献

- Schuman C D, Kulkarni S R, Parsa M, Mitchell J P, Date P, Kay B 2022 Nat. Comput. 2 10
- [2] Serpaud S, Boyer A, Dhia S B, Coccetti F 2022 IEEE Trans. Electromagn. Compat. 64 816
- [3] Boyer A, Nolhier N, Caignet F, Dhia S B 2022 IEEE Trans. Electromagn. Compat. 64 1230
- [4] Cao Z, Du P A, Nie B L, Ren D, Zhang Q D 2014 Acta. Phys. Sin. 63 124102 (in Chinese) [曹钟, 杜平安, 聂宝林, 任 丹, 张其道 2014 物理学报 63 124102]
- [5] Yang R, Wei X C, Shu Y F, Yi D, Yang Y B 2019 IEEE Trans. Antennas Propag. 67 6821
- [6] Zhang J, Kam K W, Min J, Khilkevich V V, Pommerenke D, Fan J 2013 *IEEE Trans Instrum. Meas.* 62 648
- [7] Wang L, Zhang Y, Han F, Zhou J, Liu QH 2020 IEEE Trans. Microwave Theory Tech. 68 4151
- [8] Weng H, Beetner D G, DuBroff R E 2011 IEEE Trans. Electromagn. Comput. 53 891
- [9] Zuo P, Li Y, Xu Y, Zheng H, Li E P 2019 IEEE Trans. Compon. Packag. Manuf. Technol. 9 329
- [10] Yu Z, Mix J A, Sajuyigbe S, Slattery K P, Fan J 2012 IEEE Trans. Electromagn. Comput. 55 97
- [11] Kornprobst J, Mauermayer R A M, Neitz O, Knapp J, Eibert T F 2019 Prog. Electromagn. Res. 165 47
- [12] Yi Z, Zou J, Tian X, Huang Q, Fang W, Shao W, En Y, Gao Y, Han P 2023 *IEEE Trans. Electromagn. Comput.* 65 879
- [13] Regue J R, Ribó M, Garrell J M, Martín A 2001 IEEE Trans. Electromagn. Compat 43 520
- [14] Han D H, Wei X C, Wang D, Liang W T, Song T H, Gao R X 2024 IEEE Trans. Electromagn. Comput. 66 566
- [15] Xiang F P, Li E P, Wei X C, Jin J M 2015 IEEE Trans. Electromagn. Comput. 57 1197
- [16] Shu Y F, Wei X C, Fan J, Yang R, Yang Y B 2019 IEEE Trans. Microwave Theory Tech. 67 1790
- [17] Zhang J, Fan J 2017 IEEE Trans. Electromagn. Comput. 59 557
- [18] Shu Y F, Wei X C, Yang R, Liu E X 2017 IEEE Trans. Electromagn. Compat. 60 937
- [19] Yu Z W, Jason M, Sajuyigbe S, Slattery K P, Fan J 2013 IEEE Trans. Electromagn. Comput. 55 97
- [20] Beck A, Teboulle M 2009 SIAM J. Imaging Sci. 2 183

An algorithm of reconstructing phaseless radiation source based on singular value decomposition regularization and fast iterative shrinkage-thresholding algorithm^{*}

DENG Dianjun LI Yan[†]

(Key Laboratory of Electromagnetic Wave Information Technology and Metrology of Zhejiang Province,
 College of Information Engineering, China Jiliang University, Hangzhou 310018, China)
 (Received 15 January 2025; revised manuscript received 5 February 2025)

Abstract

An algorithm of reconstructing phaseless radiation source based on singular value decomposition (SVD) regularization and fast iterative shrinkage-thresholding algorithm (FISTA) is proposed in this work, aiming at efficiently identifying electromagnetic interference (EMI) sources in integrated circuits (ICs). The method acquires electromagnetic field data through near-field scanning and reconstructs an equivalent dipole array on the surface of the radiation source by using the source reconstruction method (SRM). In the reconstruction process, the SVD regularization term enhances the algorithm's stability and noise resistance, while the FISTA accelerates the convergence speed.

In order to validate the effectiveness of the proposed method, dipole array reconstruction is first performed using near-field data at a height of 5 mm for a patch antenna simulation model, followed by analyzing the magnetic field data at a 10 mm validation plane. At the 35th iteration, the total relative error of the reconstruction is 1.21%. The influence of the regularization parameter α on the result is then investigated, and it is found that when $\alpha = 0.05$ the error is minimized. The method is also tested under different Gaussian white noise conditions, and the relative error is kept below 5%, which demonstrates strong robustness.

Finally, the experiments on chips are conducted to verify the method. The proposed method converges stably within 35 iterations, with a relative error of 2.3% in the reconstruction results. The proposed method reduces the total iteration time to 61.7% of the single-layer phaseless interpolation algorithm, while achieving a 52% lower relative error than the double-layer phaseless iteration algorithm. The experimental results show that the proposed method can reconstruct phaseless radiation source efficiently and accurately, and has good noise robustness, which is suitable for EMI analysis in ICs.

Keywords: aingular value decomposition (SVD), fast iterative shrinkage-thresholding algorithm (FISTA), near-field scanning (NFS), source reconstruction method (SRM)

PACS: 87.64.mt, 31.30.jp, 42.30.Wb

DOI: 10.7498/aps.74.20250062

CSTR: 32037.14.aps.74.20250062

^{*} Project supported by National Natural Science Foundation of China (Grant No. 62071424) and the Key Program of the Natural Science Foundation of Zhejiang Province, China (Grant No. LHZSD25F010001).

[†] Corresponding author. E-mail: liyan@cjlu.edu.cn





Institute of Physics, CAS

基于奇异值分解正则化和快速迭代收缩阈值算法的无相位辐射源重构算法

邓垫君 李燕

An algorithm of reconstructing phaseless radiation source based on singular value decomposition regularization and fast iterative shrinkage-thresholding algorithm

DENG Dianjun LI Yan

引用信息 Citation: Acta Physica Sinica, 74, 088701 (2025) DOI: 10.7498/aps.74.20250062 CSTR: 32037.14.aps.74.20250062 在线阅读 View online: https://doi.org/10.7498/aps.74.20250062 当期内容 View table of contents: http://wulixb.iphy.ac.cn

您可能感兴趣的其他文章

Articles you may be interested in

基于奇异值分解的矩阵低秩近似量子算法

Matrix low-rank approximate quantum algorithm based on singular value decomposition 物理学报. 2021, 70(15): 150201 https://doi.org/10.7498/aps.70.20210411

基于快速采样的剪切光束成像图像重构算法

Fast sampling based image reconstruction algorithm for sheared-beam imaging 物理学报. 2024, 73(2): 024202 https://doi.org/10.7498/aps.73.20231254

基于迭代重构算法改进晶体衍射分光X射线鬼成像的图像质量研究

Improving quality of crystal diffraction based X-ray ghost imaging through iterative reconstruction algorithm 物理学报. 2022, 71(7): 074201 https://doi.org/10.7498/aps.71.20211978

基于迭代算法的不同状态散射光场聚焦

Focusing scattering light field with different states based on iterative algorithm 物理学报. 2024, 73(12): 124203 https://doi.org/10.7498/aps.73.20231991

揭示热反射实验中热物性参数的本征关系

Unraveling intrinsic relationship of thermal properties in thermoreflectance experiments 物理学报. 2024, 73(23): 230202 https://doi.org/10.7498/aps.73.20241369

基于DAST晶体的连续太赫兹差频辐射源研究

Tunable continuous-wave terahertz generator based on difference frequency generation with DAST crystal 物理学报. 2025, 74(3): 034201 https://doi.org/10.7498/aps.74.20241349